

# Aléatoire

## MAP 311 - X2013

### Leçon 5

*Mots clés :*

1. Somme de variables indépendantes : variance et densité.
2. Convergences de suite de variables aléatoires :
  - (a) convergence presque-sûre
  - (b) convergence en probabilité
  - (c) convergence en moyenne
3. Lois faible et forte des Grands Nombres.

## Somme de variables aléatoires indépendantes

### Proposition.

1. Soient  $(X_1, \dots, X_n)$  des variables aléatoires de carré intégrable. Alors

$$\mathbb{V}\text{ar}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbb{V}\text{ar}(X_i) + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} \text{Cov}(X_i, X_j).$$

2. Si de plus les  $X_i$  sont indépendants, alors  $\mathbb{V}\text{ar}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbb{V}\text{ar}(X_i)$ .

PREUVE.

1)  $(X, Y) \mapsto \text{Cov}(X, Y)$  forme bilinéaire sur  $L_2 \times L_2$ .

2)  $X$  et  $Y$  indépendants  $\implies \text{Cov}(X, Y) = 0$ . □

**Corollaire.** Si  $(X_i)_i$  indépendants de même loi de carré intégrable, alors

$$\mathbb{V}\text{ar}\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i\right) = \frac{\mathbb{V}\text{ar}(X_1)}{n}.$$

*Disparition des fluctuations aléatoires de  $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$  lorsque  $n \rightarrow +\infty$  !*

## Somme de v.a. indépendantes et convolution

**Proposition.** Soient  $X$  et  $Y$  deux v.a.r. indépendantes, de densités respectives  $f_X$  et  $f_Y$ . Alors  $Z = X + Y$  admet une densité  $f_Z$  donnée par

$$f_Z(z) = \int_{\mathbb{R}} f_X(x) f_Y(z - x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_X(z - y) f_Y(y) dy.$$

$f_Z$  est le **produit de convolution** de  $f_X$  et de  $f_Y$  et est noté  $f_Z = f_X * f_Y$ .

PREUVE. (par *méthode de la fonction muette*)

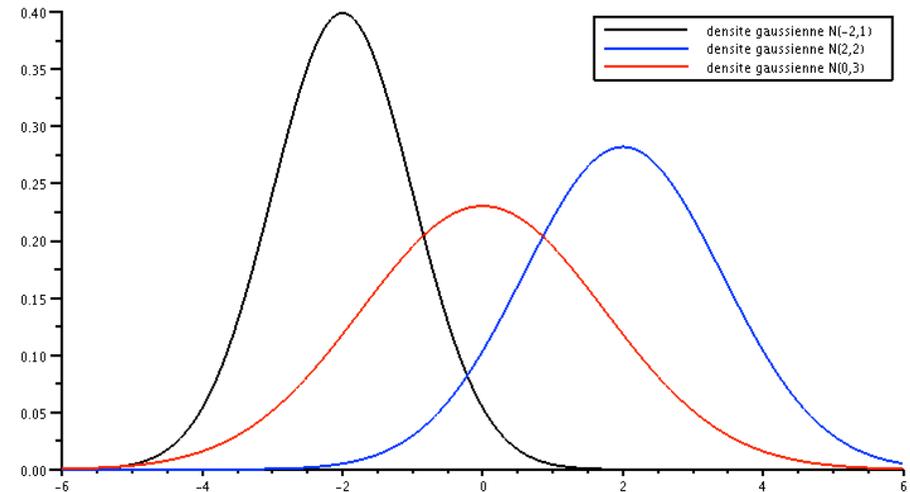
Soit  $g$  une fonction continue bornée :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(g(Z)) &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} g(x + y) f_X(x) f_Y(y) dx dy \\ &= \int_{\mathbb{R}} \left( \int_{\mathbb{R}} g(z) f_X(z - y) dz \right) f_Y(y) dy \\ &= \int_{\mathbb{R}} g(z) \left( \int_{\mathbb{R}} f_X(z - y) f_Y(y) dy \right) dz. \end{aligned}$$

□

## Exemples.

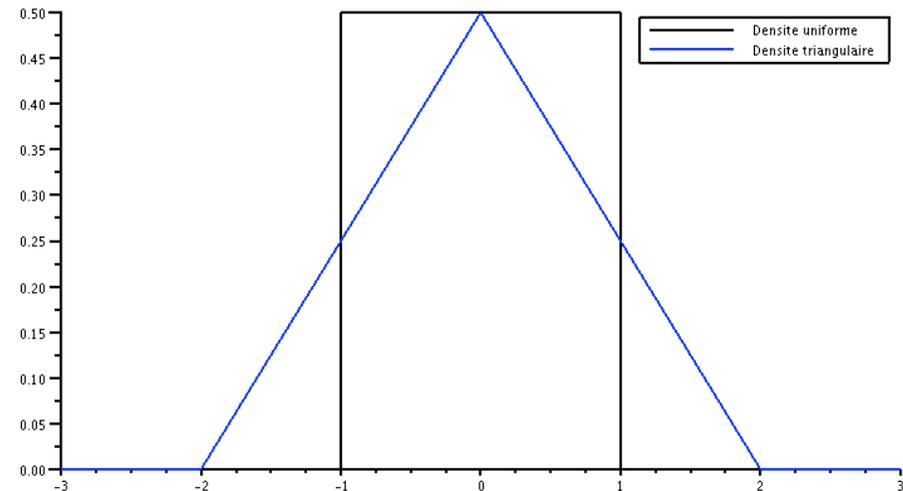
1) La **somme de deux v.a. indépendantes de loi normale**  $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$  et  $\mathcal{N}(\mu, \tau^2)$  est une loi normale  $\mathcal{N}(m + \mu, \sigma^2 + \tau^2)$ .



2) La **somme de deux v.a. indépendantes de loi uniforme** sur  $[-1, 1]$  est une loi à densité triangulaire

$$f_2(x) = \frac{1}{4} \left( (x+2)_+ - 2x_+ + (x-2)_+ \right)$$

où  $x_+ = \max(x, 0)$ .



3) Quelle est la densité de la **somme de  $n$  v.a. indépendantes de loi uniforme** sur  $[-1, 1]$  ?

$\sum_{i=1}^n U_i$  a pour densité  $*^n f_1(x) = f_n(x)$   
avec

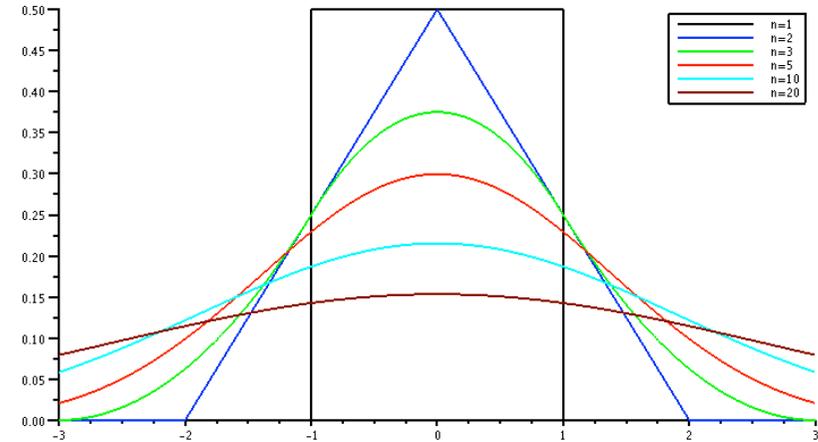
$$f_n(x) = \sum_{k=0}^n (-1)^k \binom{n}{k} \frac{(x + (n - 2k))_+^{n-1}}{2^n (n-1)!}.$$

4) **Et si on renormalise ?**

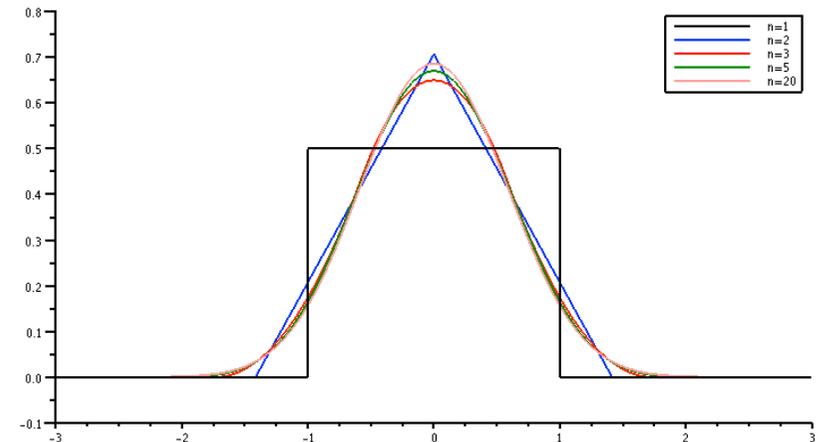
$\frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=1}^n U_i$  a pour densité  $\sqrt{n} f_n\left(\frac{x}{\sqrt{n}}\right)$ .

Mis en évidence par Lagrange (1736-1813).

Expliqué à la Leçon 6.



*La densité s'étale quand  $n \rightarrow +\infty \dots$*



*La densité converge quand  $n \rightarrow +\infty !$*

# Convergence de variables aléatoires

## 1er objectif : justifier "les lois empiriques" du hasard

- **Approche fréquentiste** : la fréquence empirique converge vers la probabilité.

**Exemple.** Dans un jeu de Pile ou Face équilibré, *on s'attend* à fréquence d'apparition de Pile sur  $n$  lancers =  $\frac{n^P}{n}(\omega) \rightarrow \frac{1}{2} = \mathbb{P}(1 \text{ lancer donne Pile})$ .

- Justification *a posteriori* de cet axiome : **loi des Grands Nombres**.

- **Vers des résultats plus généraux** :

- ▶  $(Y_1, \dots, Y_n, \dots)$  variables aléatoires **i.i.d.**
- ▶ modélise les résultats d'une expérience répétée de manière indépendante
- ▶ Convergence de la v.a.  $X_n : \omega \mapsto X_n(\omega) = \frac{Y_1 + \dots + Y_n}{n}(\omega)$  ?

## 2ème objectif

- **Convergences en probabilité** : ensemble d'outils cruciaux pour **analyser les modèles** de manière asymptotique, les **estimer** et les **simuler numériquement**.

### Exemples.

- ▶ Grands échantillons en statistique (sondages...), méthodes de Monte-Carlo
- ▶ Grandes populations d'individus et de particules en interaction
- ▶ "Stabilisation/moyennisation" en temps grand d'un système dynamique stochastique
- ▶ Et bien d'autres...



Bernoulli (1654-1703)



Chebyshev (1821-1884)



Kolmogorov (1903-1987)

## A PROPOS DE LA CONVERGENCE DE $X_n$ VERS $X$

- **Plusieurs convergences** (de nature différente) :
  - ▶ **Les v.a.  $X_n$  et  $X$  sont proches :**
    - $|X_n - X|$  petit pour tout  $\omega$  ?
    - $|X_n - X|$  petit avec grande probabilité ?
    - $|X_n - X|$  petit en moyenne ?
  - ▶ **Les lois de  $X_n$  et  $X$  sont proches :**
    - $F_{X_n}$  tend vers  $F_X$ , voir Leçon 6.
- **Plusieurs convergences** pour différentes utilisations pratiques :  
**asymptotique d'une suite de v.a., calcul d'espérance, de moments ...**



**Une première subtilité.** On ne peut pas attendre que la convergence éventuelle ait lieu pour **tout**  $\omega \in \Omega$ .

**Exemple.** Dans le jeu de Pile ou Face, si  $\omega = PPP \dots$ , alors  $f_n^P(\omega) = 1 \neq \frac{1}{2} !!$

# 1ère notion de convergence : la convergence presque-sûre

**Définition.** La suite  $(X_n)_n$  converge presque sûrement vers  $X$  (noté  $X_n \xrightarrow{p.s.} X$ ) si

$$\mathbb{P}(\{\omega : |\mathbf{X}_n(\omega) - \mathbf{X}(\omega)| \rightarrow \mathbf{0} \text{ quand } n \rightarrow +\infty\}) = \mathbf{1}.$$

L'événement où la convergence a lieu,

$$\mathbf{C}_X = \{\omega : |\mathbf{X}_n(\omega) - \mathbf{X}(\omega)| \rightarrow \mathbf{0}\},$$

est de probabilité 1.

**Exemple.**  $X_n = \mathbf{1}_{U \leq 1/n}$  où  $U$  est une variable de loi uniforme sur  $[0, 1]$  :

$$\mathbf{X}_n \xrightarrow{p.s.} \mathbf{0} = \mathbf{X}, \quad \mathbf{C}_X = \{U > 0\}.$$

## Quelques propriétés faciles

### Proposition.

- Soit  $f$  une fonction continue : si  $X_n \xrightarrow{p.s.} X$  alors  $f(X_n) \xrightarrow{p.s.} f(X)$ .

PREUVE.  $\{\omega : |X_n(\omega) - X(\omega)| \rightarrow 0\} \subset \{\omega : |f(X_n)(\omega) - f(X)(\omega)| \rightarrow 0\}$ . □

- Si  $X_n \xrightarrow{p.s.} X$  et  $Y_n \xrightarrow{p.s.} Y$ , alors  $(X_n, Y_n) \xrightarrow{p.s.} (X, Y)$ .

PREUVE. Pour tout  $\omega \in C_X \cap C_Y$ ,  $(X_n, Y_n)_n(\omega)$  converge vers  $(X, Y)(\omega)$  et  $\mathbb{P}([C_X \cap C_Y]^c) = \mathbb{P}(C_X^c \cup C_Y^c) \leq \mathbb{P}(C_X^c) + \mathbb{P}(C_Y^c) = 0$ . □

- Si  $X_n \xrightarrow{p.s.} X$  et  $Y_n \xrightarrow{p.s.} Y$ , alors  $X_n + Y_n \xrightarrow{p.s.} X + Y$  et  $X_n Y_n \xrightarrow{p.s.} XY \dots$

PREUVE. Appliquer les deux résultats précédents avec  $f(x, y) = x + y$ ,  
 $f(x, y) = xy$ . □

## Passage au calcul d'espérance

**Théorème** (*Th. de Lebesgue ou de convergence dominée*).

Si  $\mathbf{X}_n \xrightarrow{\text{p.s.}} \mathbf{X}$  et si

$$\forall n, \quad |\mathbf{X}_n| \leq \mathbf{Z} \in \mathbf{L}_1,$$

alors  $\mathbf{X}_n, \mathbf{X} \in \mathbf{L}_1$  et

$$\mathbb{E}(\mathbf{X}_n) \rightarrow \mathbb{E}(\mathbf{X}).$$

**Remarque.** On a un résultat plus fort :  $\mathbb{E}(|X_n - X|) \rightarrow 0$   
(convergence en moyenne  $X_n \xrightarrow{L^1} X$ , vue plus loin).

**Exemple.**  $X_n = \mathbf{1}_{U \leq 1/n} : X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} 0 = X, |X_n| \leq 1$  et  $\mathbb{E}(X_n) = \frac{1}{n} \rightarrow 0 = \mathbb{E}(X)$ .

**Contre-exemple.**  $X_n = n\mathbf{1}_{U \leq 1/n} : X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} 0 = X$  mais  $X_n$  non dominé...

Le théorème ne s'applique pas et en effet

$$\mathbb{E}(X_n) = n\mathbb{P}(U \leq 1/n) = 1 \neq 0 = \mathbb{E}(X).$$

## Un constat avant d'aller plus loin

- La convergence  $\xrightarrow{p.s.}$  ressemble à la convergence simple de fonctions ( $g_n(x) \rightarrow g(x)$  pour tout  $x$ ).
- Mais c'est un **mode de convergence exigeant**, parfois difficile à établir.
- En **aléatoire**, on recherche des **modes de convergence plus souples** pouvant mener facilement à des **convergences d'espérance**

$$\mathbb{E}(f(X_n)) \rightarrow \mathbb{E}(f(X)).$$

Analogie à la convergence d'intégrale en analyse.

## 2ème notion de convergence : la convergence en probabilité

**Définition.** La suite  $(X_n)_n$  converge en probabilité vers  $X$  (noté  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$ ) si **pour tout**  $\varepsilon > 0$

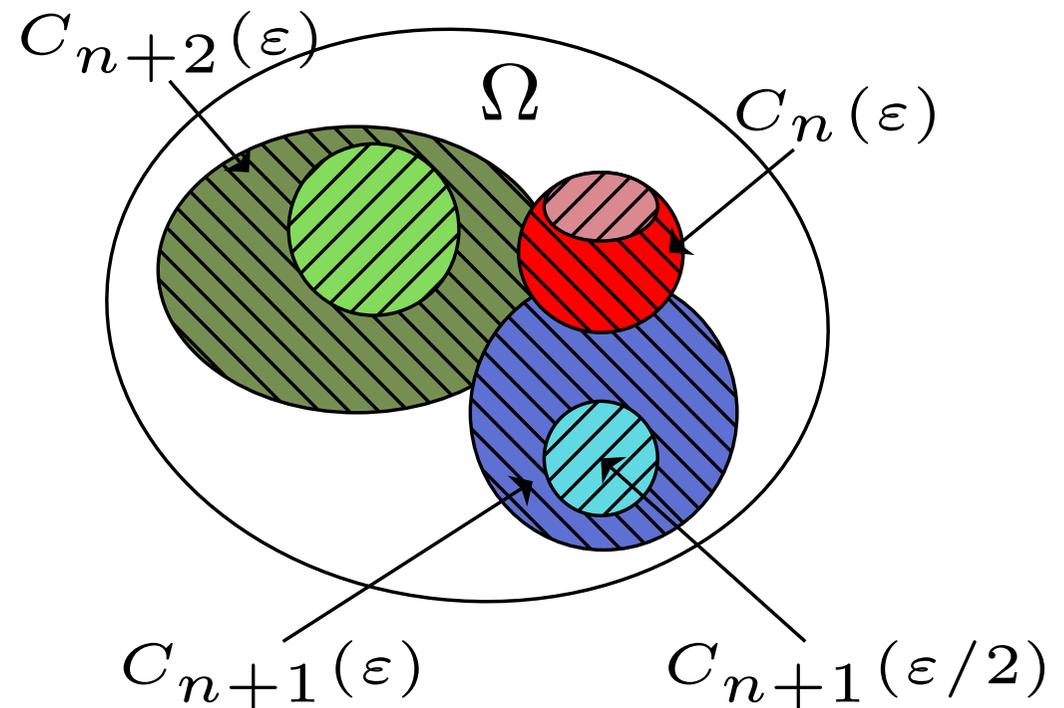
$$\mathbb{P}(|X_n - X| \geq \varepsilon) \rightarrow 0$$

quand  $n \rightarrow +\infty$ .

Les évènements de proximité

$$\mathbf{C}_n(\varepsilon) = \{\omega : |\mathbf{X}_n(\omega) - \mathbf{X}(\omega)| < \varepsilon\}$$

- sont tels que  $\mathbb{P}(\mathbf{C}_n(\varepsilon)) \rightarrow 1$  pour tout  $\varepsilon > 0$ ,
- sans nécessairement être croissants (en  $n$ ).



**Proposition.** La convergence presque-sûre implique la convergence en probabilité.

PREUVE. ➡ page 25

**Proposition.** Si  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$ , alors il existe une sous-suite telle que  $X_{\sigma(n)} \xrightarrow{p.s.} X$ .

PREUVE. Construction itérative de la sous-suite :

- soit  $\sigma(n) := i > \sigma(n-1)$  tel que  $\mathbb{P}(|X_i - X| \geq \frac{1}{n}) \leq \frac{1}{2^n}$ ;
- $A_n = \{|X_{\sigma(n)} - X| \geq \frac{1}{n}\}$  vérifie  $\sum_{n \geq 1} \mathbb{P}(A_n) < +\infty$ .
- Application du lemme de Borel-Cantelli :  
avec probabilité 1, un nombre fini d'évènements  $(A_n)_n$  est réalisé.

□

## Un exemple de convergence en probabilité mais non presque-sûre

La suite  $(X_n)_n$  est définie par :

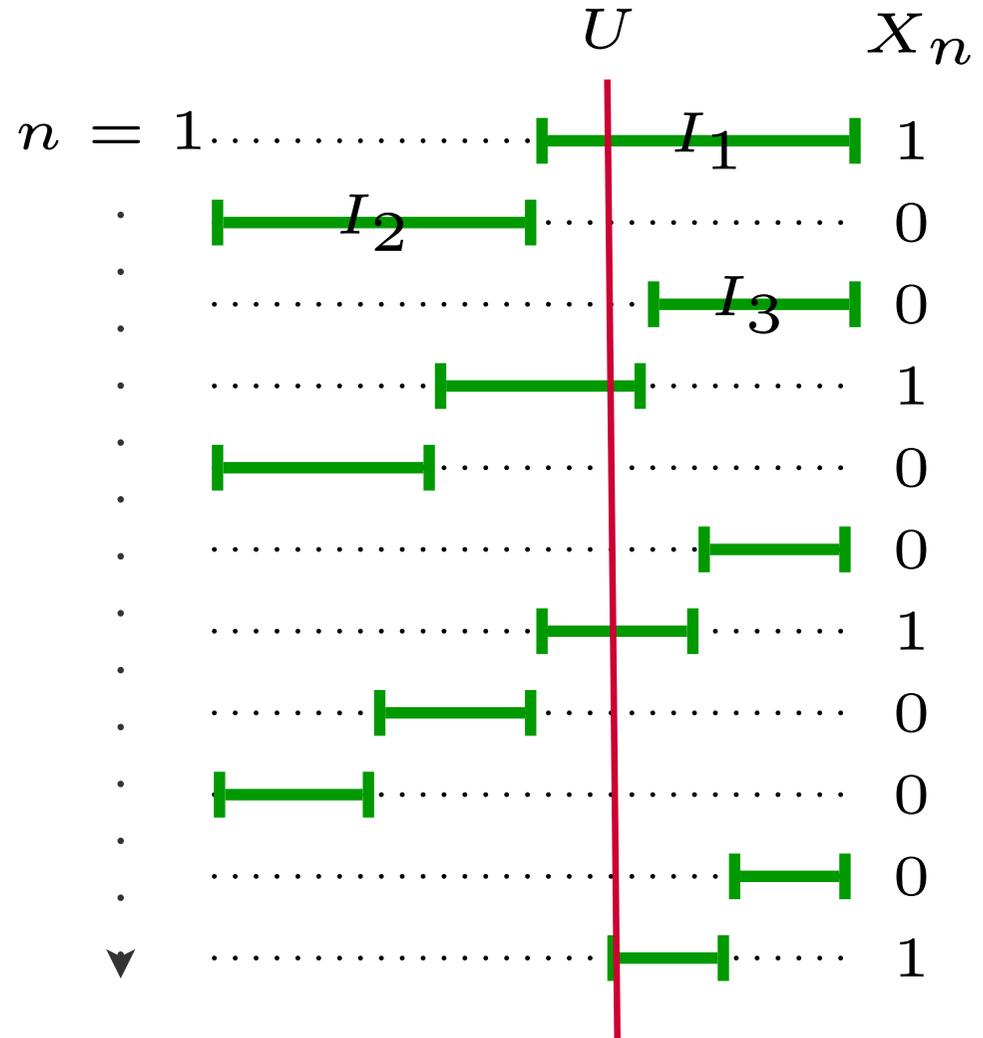
$$X_n = \mathbf{1}_{U \in I_n}$$

avec  $U$  de loi uniforme sur  $[0, 1]$ .

Pas de convergence presque-sûre.

MAIS convergence en probabilité vers 0 :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(|X_n| \geq \varepsilon) &= \mathbb{P}(X_n = 1) \\ &= \text{Leb}(I_n) \rightarrow 0. \end{aligned}$$



## Règles de calcul avec la convergence en probabilité

### Proposition.

- Si  $f$  est une fonction continue et  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$ , alors  $f(X_n) \xrightarrow{\mathbb{P}} f(X)$ .

PREUVE. Voir Proposition 5.1.10

□

- $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$  et  $Y_n \xrightarrow{\mathbb{P}} Y$ , alors  $(X_n, Y_n) \xrightarrow{\mathbb{P}} (X, Y)$ .

PREUVE. Si  $|\cdot| = |\cdot|_\infty$ , alors

$$\mathbb{P}(|(X_n, Y_n) - (X, Y)| \geq \varepsilon) \leq \mathbb{P}(|X_n - X| \geq \varepsilon) + \mathbb{P}(|Y_n - Y| \geq \varepsilon) \rightarrow 0.$$

□

- Si  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$  et  $Y_n \xrightarrow{\mathbb{P}} Y$ , alors

- ▶  $X_n + Y_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X + Y$  ;

- ▶  $X_n Y_n \xrightarrow{\mathbb{P}} XY$  ;

- ▶  $a_n X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} 0$  si  $a_n \rightarrow 0$ , etc ...

# Une troisième notion de convergence : convergence en moyenne

**Définition.** La suite  $(X_n)_n$  converge en moyenne  $L_1$  vers  $X$  ( $X_n \xrightarrow{L_1} X$ ) si  $X_n$  et  $X$  sont dans  $L_1$  et

$$\mathbb{E}|X_n - X| \rightarrow 0.$$

En particulier,  $\mathbb{E}(X_n) \rightarrow \mathbb{E}(X)$ .

(on peut aussi définir la convergence en moyenne quadratique :  $\mathbb{E}|X_n - X|^2 \rightarrow 0$ .)

**Proposition (un critère suffisant).** Soient  $(X_n)_n$  et  $X$  de carré intégrable :  
si  $\mathbb{E}(X_n - X) \rightarrow 0$  et  $\text{Var}(X_n - X) \rightarrow 0$ , alors  $X_n \xrightarrow{L_1} X$ .

PREUVE. Inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$\mathbb{E}|X_n - X| \leq \sqrt{\mathbb{E}|X_n - X|^2} = \sqrt{[\mathbb{E}(X_n - X)]^2 + \text{Var}(X_n - X)} \rightarrow 0. \quad \square$$

**Théorème.** La convergence en moyenne implique la convergence en probabilité.

PREUVE. Inégalité de Markov :  $\mathbb{P}(|X_n - X| \geq \varepsilon) \leq \mathbb{E}|X_n - X|/\varepsilon \rightarrow 0$ . □

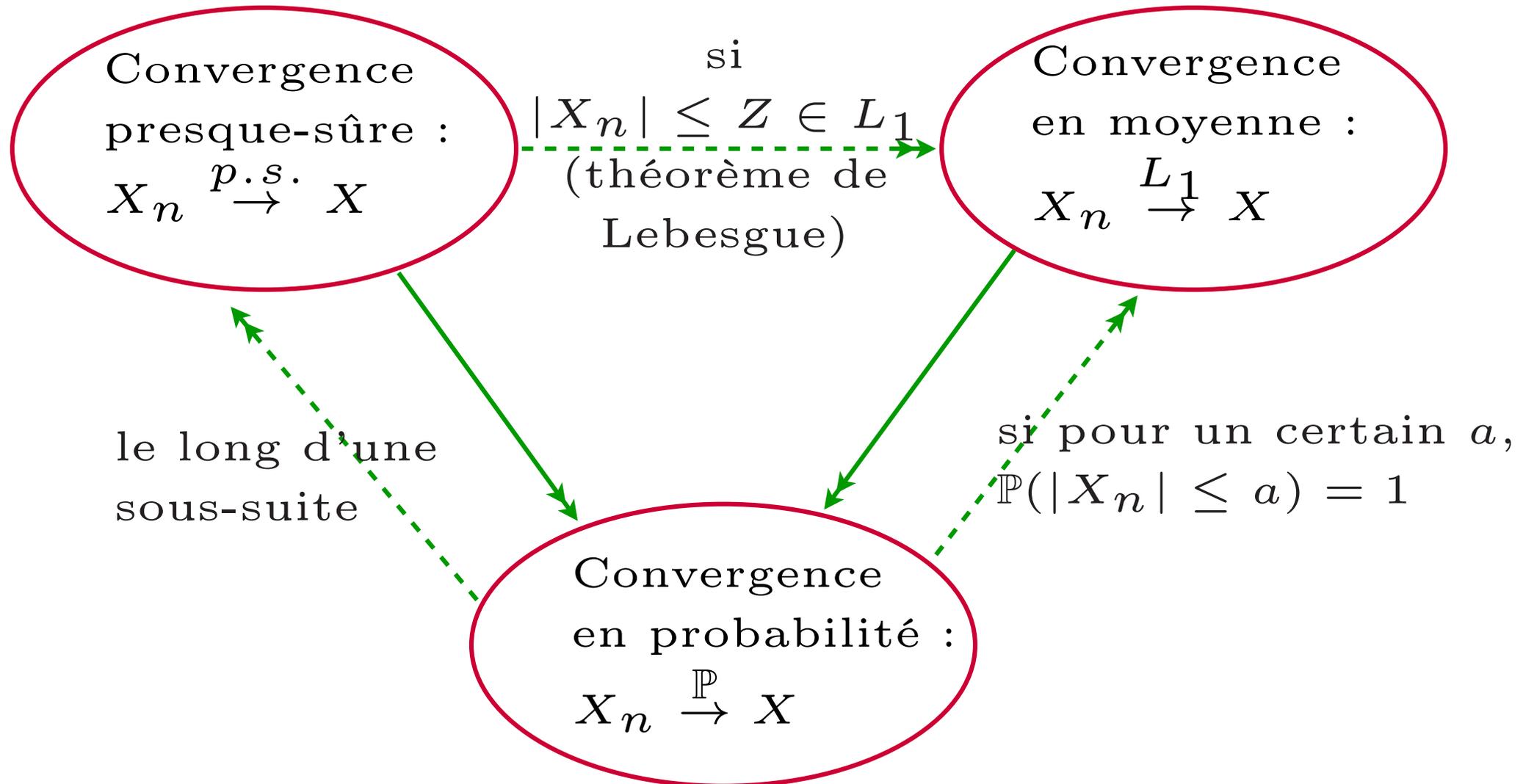
**Proposition (la réciproque peut être vraie).**

S'il existe une constante  $a$  telle que  $\mathbb{P}(|X_n| \leq a) = 1$ , alors la convergence en probabilité entraîne la convergence en moyenne.

**Corollaire pratique.** Si  $f$  est continue bornée et  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$ , alors

$$\mathbb{E}(f(X_n)) \rightarrow \mathbb{E}(f(X)).$$

# Résumé des différents modes de convergence



## UNE APPLICATION EN ANALYSE : INVERSION DE LA TRANSFORMÉE DE LAPLACE

Comment **retrouver**  $g$  (fonction bornée) **à partir de**  $\hat{g}(t) = \int_0^{+\infty} e^{-tx} g(x) dx$  ?

**Exemple.** Loi de  $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^N \mathbf{X}_i$  avec  $N \geq 1$  indépendant de  $(X_i)_{i \geq 1}$  (iid) ?

- Modélisation : pertes en assurance, pluies et crues, tailles de population...
- La transformée de Laplace :  $\mathbb{E}(e^{-tS}) = \sum_{i \geq 1} \mathbb{P}(N = i) [\mathbb{E}(e^{-tX})]^i$ , explicite si  $X$  a une TL explicite  $\implies g$  densité de la loi de  $S$  et  $\hat{g}(t) = \mathbb{E}(e^{-tS})$ .

### 1. Formule de Post et Widder (années 30) :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{(-1)^{n-1} (\theta n)^n}{\Gamma(n)} \hat{g}^{(n-1)}(\theta n) = g(\theta^{-1}).$$

PREUVE. *Cor. pratique* + si  $X_n$  de loi  $\Gamma(n, \theta)$  alors  $X_n/n \xrightarrow{L_1} \theta^{-1}$ . □

### 2. Formule de Gaver et Stehfest (années 70) :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\theta(2n)!}{(n-1)!n!} \sum_{k=0}^n (-1)^k \binom{n}{k} \hat{g}((k+n)\theta) = g(\ln(2)/\theta).$$

PREUVE. *Cor. pratique* + si  $X_n$  de loi Beta( $n, n+1$ ) alors  $X_n \xrightarrow{L_1} \frac{1}{2}$ . □

# Loi faible des grands nombres

**Théorème.** Soit  $(X_n)_n$  une suite de variables aléatoires indépendantes, de même loi, intégrables ( $m = \mathbb{E}(X_1)$  est fini). Alors

$$M_n = \frac{X_1 + \cdots + X_n}{n} \rightarrow m$$

en probabilité et en moyenne.

PREUVE. (quand  $\mathbb{E}(X_1^2) < +\infty$ ) :  $\mathbb{E}(M_n - m) = 0$ ,  $\text{Var}(M_n - m) = \frac{\text{Var}(X_1)}{n} \rightarrow 0$ .  $\square$

# Loi forte des grands nombres

**Théorème.** Sous les mêmes hypothèses, la convergence est presque-sûre :

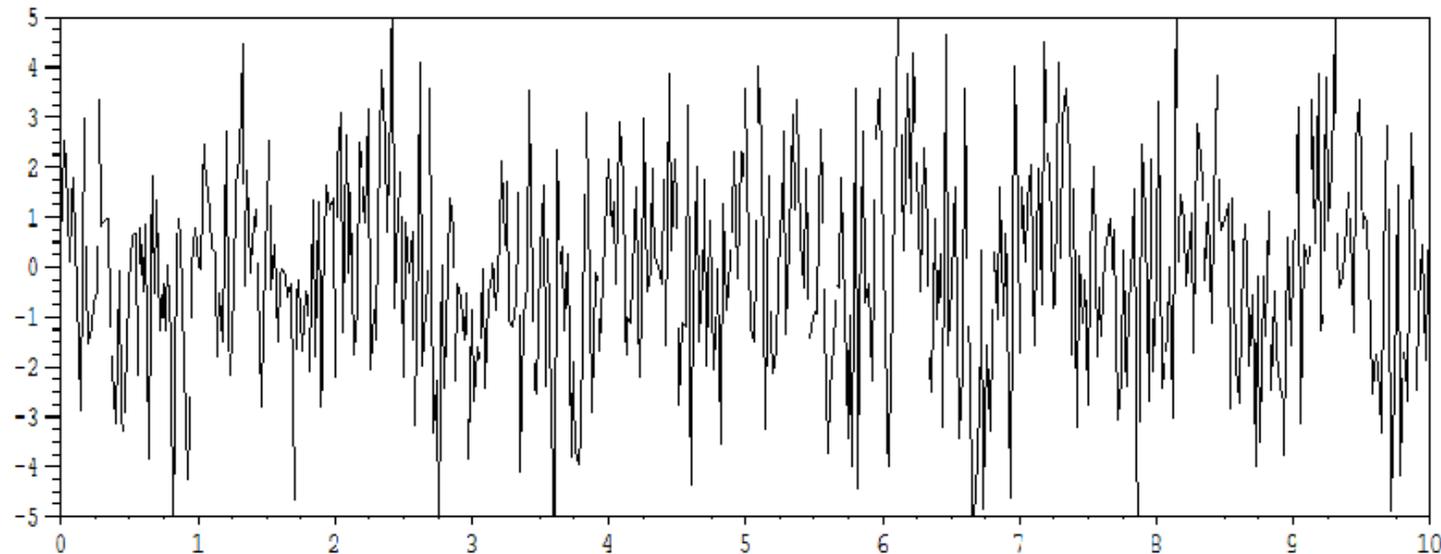
$$M_n = \frac{X_1 + \cdots + X_n}{n} \xrightarrow{p.s.} m.$$

**Conséquence :** valide a posteriori l'approche fréquentiste en prenant  $X_i = \mathbf{1}_{A_i}$ .

PREUVE. [➡ page 26](#)

## Démonstration : filtrage d'un signal périodique bruité

- Signal pur (caché) :  $\mathbf{s}(t)$ ,  $t \geq 0$ , est une fonction périodique de période  $T = 1$ .
- Signal bruité (en haut dans les simulations) :  $\mathbf{b}(t) = \mathbf{s}(t) + \mathbf{B}(t)$  avec  $B(t), B(t+1), \dots$  indépendants, de même loi, centrés.



Signal de période 1 + bruit (sur 10 périodes)

- Signal filtré (en bas dans les simulations) :  $f_n(t) = \frac{b(t)+b(t-1)+\dots+b(t-n)}{n+1}$  si  $n = 0, 1, \dots$  est tel que  $n \leq t < n + 1$ .

Comme  $\mathbf{f}_n(t) = \mathbf{s}(t) + \frac{\mathbf{B}(t)+\dots+\mathbf{B}(t-n)}{n+1}$ , la loi forte des Grands Nombres entraîne que  $\mathbf{f}_n(t) - \mathbf{s}(t) \xrightarrow{\text{P.S.}} \mathbf{0}$  lorsque  $\mathbf{n} \rightarrow +\infty$ .

## POUR EN SAVOIR PLUS

Quid du comportement asymptotique de  $\frac{X_1 + \dots + X_n}{n}$  si  $\mathbb{E}|X| = +\infty$  ?

Supposons  $X \geq 0$ .

1. **Limite infinie** : montrer  $M_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n} \xrightarrow{p.s.} +\infty$ .

INDICATION : remplacer  $X_i$  par  $\min(X_i, L)$  et prendre  $L \uparrow +\infty$ .

2. **Vitesse d'explosion** : supposons  $\mathbb{E}(X^p) < +\infty$  avec  $0 < p < 1$  : trouver  $a_n \uparrow +\infty$  telle que  $\frac{X_1 + \dots + X_n}{a_n} \xrightarrow{p.s.} 0$ .

INDICATION : prendre  $(a_n)_n$  telle que  $\sum_{n \geq 1} 1/a_n^p < +\infty$ .

i) Montrer  $\sum_{n \geq 1} \frac{X_n^p}{a_n^p} < +\infty$  p.s., puis  $\sum_{n \geq 1} \frac{X_n}{a_n} < +\infty$  p.s..

ii) Conclure avec le lemme de Kronecker : si  $\sum_{n \geq 1} y_n$  converge et  $a_n \uparrow +\infty$ , alors  $\frac{1}{a_n} \sum_{k=1}^n a_k y_k \rightarrow 0$ .

Autres applications de la LGN : voir la suite du cours (Monte-Carlo, statistique, ..., traitement du signal et d'image)

Images dégradées par un bruit d'acquisition, de numérisation, de transmission.

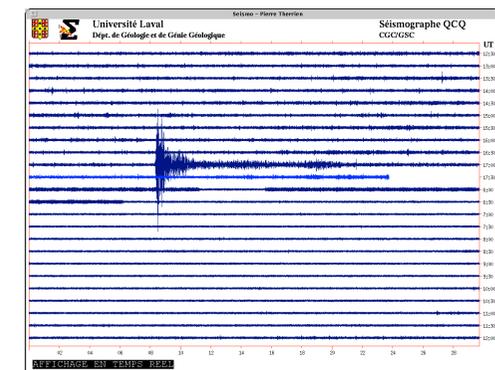


Amélioration de qualité par application de filtres de lissage (moyennes locales des pixels) :

- les bruits sont-ils indépendants, isotropes ? flou de bougé, de mise au point...
- respect des contours ?

Parfois, de l'information pertinente est dans le "bruit" : exemple récent en sismologie avec meilleure reconstruction de la carte de la vitesse de propagation des ondes sismiques du sous-sol.

<http://www.centre-cournot.org/index.php/2011/09/07/le-bruit-en-probabilite-2/?lang=fr>



**Preuve -  $X_n \xrightarrow{p.s.} X$  implique  $X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$**

Soit  $\varepsilon > 0$  :

- $\frac{\varepsilon}{1 + \varepsilon} \mathbf{1}_{|X_n - X| \geq \varepsilon} \leq \frac{|X_n - X|}{1 + |X_n - X|} := Z_n$ ;
- $Z_n \xrightarrow{p.s.} 0$ ;
- $|Z_n| \leq 1$ ;
- par le théorème de Lebesgue,  $\mathbb{E}(Z_n) \rightarrow 0$ ;
- $\frac{\varepsilon}{1 + \varepsilon} \mathbb{P}(|X_n - X| \geq \varepsilon) \leq \mathbb{E}(Z_n) \rightarrow 0$ .

□

⬅ page 14

**Preuve de  $M_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n} \xrightarrow{p.s.} m$  (dans le cas  $\mathbb{E}(X_1^2) < +\infty$ )**

On suppose  $m = \mathbb{E}(X_1) = 0$  quitte à remplacer  $X_i$  par  $X_i - m$ .

**Etape 1 :**  $M_{n^2} \xrightarrow{p.s.} 0$ . Par le Théorème de Tonelli (sous forme générale)

$$\mathbb{E}\left(\sum_{n \geq 1} M_{n^2}^2\right) = \sum_{n \geq 1} \mathbb{E}(M_{n^2}^2) = \sum_{n \geq 1} \frac{\text{Var}(X_1)}{n^2} < +\infty$$

donc  $\{\omega : \sum_{n \geq 1} M_{n^2}^2(\omega) < +\infty\}$  est de probabilité 1, impliquant  $M_{n^2} \xrightarrow{p.s.} 0$ .

**Etape 2 :** "les fluctuations de  $M_n$  pour  $p^2 \leq n < (p+1)^2$  sont petites".

Soit  $p(n)$  l'entier tel que  $p^2(n) \leq n < (p(n)+1)^2$  et posons

$$\mathbf{Z}_n = M_n - \frac{p^2(n)}{n} M_{p^2(n)} = \frac{1}{n} \sum_{k=p^2(n)+1}^n X_j,$$

$$\text{Var}(\mathbf{Z}_n) = \frac{n - p^2(n)}{n^2} \text{Var}(X_1) \leq \frac{2p(n) + 1}{n^2} \text{Var}(X_1) \leq \frac{c}{n^{3/2}}.$$

Ainsi  $\mathbb{E}\left(\sum_{n \geq 1} Z_n^2\right) \leq \sum_{n \geq 1} \frac{c}{n^{3/2}} < +\infty \implies Z_n \xrightarrow{p.s.} 0 \implies M_n \xrightarrow{p.s.} 0$ .

➡ page 21